

# Sur une variante de l'équation de convolution $\mu = \mu * \nu$

(1)

## 1. Position du problème.

(1.1) Soit  $G$  un groupe abélien, localement compact, et à base dénombrable.

Soit  $\lambda$  une mesure positive sur  $G$ , on note  $S(\lambda)$ , resp:  $G(\lambda)$ , le support de  $\lambda$ , resp: le plus petit sous-groupe fermé de  $G$  engendré par  $S(\lambda)$ .

$\nu_1$  et  $\nu_2$  désignent deux mesures positives sur  $G$  qui satisfont les propriétés suivantes:

( $\alpha$ )  $\nu_1$  et  $\nu_2$  sont deux probabilités.

( $\beta$ )  $G(\nu_1) = G(\nu_2) = G$

( $\gamma$ )  $0 \in S(\nu_1) \cup S(\nu_2)$ .

Ces hypothèses étant supposées en vigueur tout au long de l'article, on se propose de caractériser les quadruplets  $Q = (\mu_1, \nu_1; \mu_2, \nu_2)$  de mesures positives sur  $G$  qui satisfont la propriété suivante:

soit  $(T_i, X_i)_{i=1,2}$  soit deux paires de variables aléatoires à valeurs dans  $G$  telles que:

(a) pour  $i=1, 2$ ,  $T_i$  et  $X_i$  sont indépendantes, et ont pour distribution respective  $\mu_i$  et  $\nu_i$ ,

(P) alors, on a:

(b)  $(T_1 + X_1, T_1) \stackrel{(d)}{=} (T_2, T_2 + X_2)$

(1.2) Remarquons tout d'abord que, si le quadruplet  $Q$  est solution du problème

(P), on a, en particulier:

(P')  $\mu_1 * \nu_1 = \mu_2$  et  $\mu_2 * \nu_2 = \mu_1$ .

Le passage de (P) à (P') utilise de façon fondamentale le fait que  $\nu_1$  et  $\nu_2$  sont deux probabilités.

Notons également que tout l'intérêt du problème (P) vient de ce que l'on ne peut pas déduire en général de (b) l'identité  $\nu_1 = \nu_2$ , à laquelle on est tenté de croire

L'équivalence de ces deux relations provient de ce que  $\pi_1$  et  $\pi_2$  sont portées par les exponentielles  $f \in \mathcal{E}(I)$ , c'est à dire vérifiant :

$$\langle \nu_1, f \rangle \langle \nu_2, f \rangle = 1.$$

Finalement, on a établi le :

Théorème 2: Les solutions  $(\mu_1, \mu_2)$  du problème (P) sont la couple de mesures absolument continues par rapport à  $(dx)$ , dont les densités (continues)  $h_i(x)$  ( $i=1,2$ ) peuvent être représentées sous la forme :

$$h_i(x) = \int f(x) d\pi_i(f) \quad (i=1,2),$$

les mesures  $\pi_i$  étant portées par  $\mathcal{E}(I_1 \times I_2)$ , et satisfaisant les relations équivalentes :

$$\pi_2(df) = \pi_1(df) \langle \nu_1, f \rangle \quad \text{et} \quad \langle \nu_2, f \rangle \pi_2(df) = \pi_1(df).$$

### 3. Solution du problème (P).

Soit  $Q = (\mu_1, \nu_1; \mu_2, \nu_2)$  un quadruplet solution de (P).

D'après le théorème 2, on a :  $\mu_i(dx) = h_i(x) dx$ , avec  $h_i$  continue ( $i=1,2$ ).

Faisons maintenant l'identité en loi (b) sous la forme :

$$(2) \int dx h_1(x) \int \nu_1(dy) \varphi(x+y) \psi(x) = \int dx h_2(x) \int \nu_2(dy) \varphi(x) \psi(x+y),$$

où  $\varphi$  et  $\psi$  désignent deux fonctions positives, continues, à support compact.

Le membre de droite de (2) est égal à :

$$\begin{aligned} & \int \nu_2(dy) \int dx h_2(x-y) \varphi(x-y) \psi(x) \\ &= \int dx \left( \int \nu_2(dy) h_2(x+y) \varphi(x+y) \right) \psi(x) \end{aligned}$$

L'identité du membre de gauche de (2), et de la dernière expression écrite, lorsque  $\varphi$  varie, entraîne :

$$(3) \quad h_1(x) \int \nu_1(dy) \varphi(x+y) = \int \nu_2(dy) h_2(x+y) \varphi(x+y)$$

identiquement en  $x$ , et en  $\varphi$ , fonction continue positive, à support compact.

L'identité (3) équivaut maintenant à :

$$(4) \quad \text{pour tout } x, \quad h_1(x) \nu_1(dy) = h_2(x+y) \nu_2(dy).$$

Les mesures  $\int_1(dy)$  et  $\int_2(dy)$  sont donc équivalentes, et on a :  
 $\int_1(dy) = h_2(y) \int_2(dy)$ , avec  $h_2$  fonction continue.

On déduit ainsi de (H) la relation :

(H)<sub>1</sub> pour tout x,  $h_2(x+y) = h_1(x) h_2(y)$ ,  $\int_2(dy)$  p.s.

En prenant  $x=0$ , on a, en particulier :

$h_2(y) = h_1(0) h_2(y)$ ,  $\int_2(dy)$  p.s.

et (H)<sub>1</sub> devient :

(H)<sub>2</sub> pour tout x,  $h_2(x+y) = \frac{h_1(x) h_2(y)}{h_1(0)}$ ,  $\int_2(dy)$  p.s.

D'après l'hypothèse (γ), et l'équivalence de  $\int_1$  et  $\int_2$ ,  $0 \in \mathcal{S}(\int_2)$ , et on déduit de (H)<sub>2</sub> la relation :

(5) pour tout x,  $h_2(x) = \frac{h_2(0)}{h_1(0)} h_1(x)$ ,

ce qui donne, en reportant cette expression de  $\frac{h_1(x)}{h_1(0)}$  en (H)<sub>2</sub> :

(H)<sub>3</sub> pour tout x,  $h_2(x+y) = \frac{h_2(x) h_2(y)}{h_2(0)}$ ,  $\int_2(dy)$  p.s.

On déduit maintenant de (H)<sub>3</sub> l'identité :

(6)  $\forall x, y \in G$ ,  $h_2(x+y) = \frac{h_2(x) h_2(y)}{h_2(0)}$ .

En effet, on vérifie aisément que  $I_2 \stackrel{\text{def}}{=} \{y \in G : \forall x \in G, h_2(x+y) = \frac{h_2(x) h_2(y)}{h_2(0)}\}$  est un sous-groupe fermé de G.

D'après (H)<sub>3</sub>,  $I_2$  contient  $\mathcal{S}(\int_2)$ , et donc, d'après l'hypothèse (β),  $I_2$  est identique à G.

L'identité (6) est donc établie ; ainsi, d'après (6) et (5), il existe une exponentielle f telle que :

$h_1(x) = c_1 f(x)$  ;  $h_2(x) = c_2 f(x)$ ,  
 où l'on a posé  $c_1 = h_1(0)$  ;  $c_2 = h_2(0)$ .

De plus, d'après (H)<sub>1</sub>, on a :  $c_2 f(y) = c_1 h_2(y)$ ,  $\int_2(dy)$  p.s.,  
 ce qui équivaut, par définition de  $h_2$ , à ce que :

$c_1 \int_1(dy) = c_2 f(y) \int_2(dy)$ .

Finalement, on a donc démontré le

Théorème 3: Soient  $\nu_1$  et  $\nu_2$  deux mesures sur  $G$  qui satisfont ~~les~~ les hypothèses (α) - (β) - (δ). Alors, un quadruplet  $Q = (\mu_1, \nu_1; \mu_2, \nu_2)$  est solution du problème (P) si, et seulement si, il existe deux constantes  $c_1, c_2$  positives, et une exponentielle  $f$  telles que

$$\mu_i(dx) = c_i \int f(x) dx \quad (i=1,2) \quad \text{et} \quad c_1 \nu_1(dx) = c_2 \int f(x) \nu_2(dx)$$

Références :

[1] J. Demy: Sur l'équation de convolution  $\mu = \mu * \sigma$ .  
Séminaire Brelot - Choquet - Demy. (Théorie du Potentiel); 4<sup>e</sup> année; 1959/60.

[2] G. Choquet et J. Demy: Sur l'équation de convolution  $\mu = \mu * \sigma$ .  
C.R. Acad. Sciences Paris, t. 250, 1960, p. 799-801.